

ПРИЛОЖЕНИЕ А
ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ МАТЕРИАЛОВ ДЛЯ ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ
ПО ДИСЦИПЛИНЕ «Проектирование встраиваемых систем»

1. Перечень оценочных средств для компетенций, формируемых в результате освоения дисциплины

Код контролируемой компетенции	Способ оценивания	Оценочное средство
ПК-2: Способен разрабатывать встраиваемые системы	Экзамен	Комплект контролирующих материалов для экзамена

2. Описание показателей и критериев оценивания компетенций, описание шкал оценивания

Оцениваемые компетенции представлены в разделе «Перечень планируемых результатов обучения по дисциплине, соотнесенных с индикаторами достижения компетенций» рабочей программы дисциплины «Проектирование встраиваемых систем».

При оценивании сформированности компетенций по дисциплине «Проектирование встраиваемых систем» используется 100-балльная шкала.

Критерий	Оценка по 100-балльной шкале	Оценка по традиционной шкале
Студент освоил изучаемый материал (основной и дополнительный), системно и грамотно излагает его, осуществляет полное и правильное выполнение заданий в соответствии с индикаторами достижения компетенций, способен ответить на дополнительные вопросы.	75-100	Отлично
Студент освоил изучаемый материал, осуществляет выполнение заданий в соответствии с индикаторами достижения компетенций с непринципиальными ошибками.	50-74	Хорошо
Студент демонстрирует освоение только основного материала, при выполнении заданий в соответствии с индикаторами достижения компетенций допускает отдельные ошибки, не способен систематизировать материал и делать выводы.	25-49	Удовлетворительно
Студент не освоил основное содержание изучаемого материала, задания в соответствии с индикаторами достижения компетенций не выполнены или выполнены неверно.	<25	Неудовлетворительно

3. Типовые контрольные задания или иные материалы, необходимые для оценки уровня достижения компетенций в соответствии с индикаторами

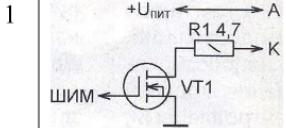
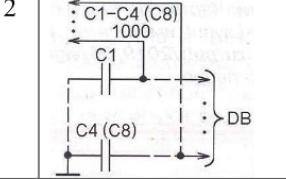
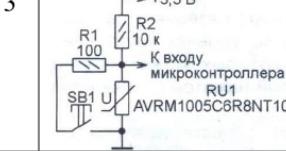
1. Разработка структуры встраиваемой системы

Компетенция	Индикатор достижения компетенции
ПК-2 Способен разрабатывать встраиваемые системы	ПК-2.1 Способен разрабатывать структуру встраиваемой системы в целом и ее отдельных компонентов

1. Разработайте общую структуру и алгоритм работы компонента встраиваемой системы, обеспечивающий регистрацию нового пользователя СКУД без привлечения администратора и введения в систему для этих целей дополнительных считающих устройств.
2. Разработайте структуру и общий алгоритм работы системы контроля свободных парковочных мест на автостоянке с индикацией их количества на внешнем цифровом табло
3. Разработайте структуру и общий алгоритм работы системы, встраиваемой в "умный" пылесос с управлением через мобильное приложение

2. Разработка и отладивание аппаратного обеспечения компонентов встраиваемой системы

Компетенция	Индикатор достижения компетенции
ПК-2 Способен разрабатывать встраиваемые системы	ПК-2.2 Способен разрабатывать и отлаживать программный код и аппаратное обеспечение компонентов встраиваемой системы

- 1 
- Если ограничивающий ток подсветки индикатора резистор имеется внутри самого индикатора, необходим ли резистор R1? Ответ обоснуйте.
- 2 
- С какой целью на шине данных каждую линию соединяют с общим проводом керамическим конденсатором? Ответ аргументируйте.
- 3 
- В каких случаях и с какой целью в схему входных цепей встраиваемых систем устанавливают варисторы?

3. Разработка и отладивание программного обеспечения компонентов встраиваемой системы

Компетенция	Индикатор достижения компетенции
ПК-2 Способен разрабатывать встраиваемые системы	ПК-2.2 Способен разрабатывать и отлаживать программный код и аппаратное обеспечение компонентов встраиваемой системы

<p>1</p> <pre> #include <Servo.h> Servo myservoRT; // Движение "рта" Servo myservoGL; // Движение "глаз" int pos = 60; void setup () { myservoRT.attach(7); // Активация myservoGL.attach(6); // Активация myservoGL.write(90); // Запись myservoRT.write(pos); // Запись } void loop() { } </pre>	<p>Какой из двух сервоприводов поднимется на больший угол при использовании данного программного кода?</p>
<p>2</p> <pre> // Подсчёт нажатий на кнопку SB1 int counter = 0; int last = 0; void setup() { Serial.begin(9600); } void loop() { int buttonState = digitalRead(2); if(buttonState != last) { if(buttonState == HIGH) { counter++; // Число нажатий Serial.println(counter); } delay(50); // Пауза 50 мс } last = buttonState; } </pre>	<p>Каково назначение оператора <code>delay(50)</code> в данной программе?</p>

4. Файл и/или БТЗ с полным комплектом оценочных материалов прилагается.